



TITLE:

# Adequacy and Sufficiency (Invariant Statistical ProblemsとSufficiency)

AUTHOR(S):

杉浦, 誠

---

CITATION:

杉浦, 誠. Adequacy and Sufficiency (Invariant Statistical ProblemsとSufficiency). 数理解析  
研究所講究録 1968, 46: 29-46

ISSUE DATE:

1968-05

URL:

<http://hdl.handle.net/2433/107697>

RIGHT:

# Adequacy and Sufficiency

大阪市大 理学部 杉浦 誠

## § 1. 序

この小論は Bahadur [1] の Sufficiency - Transitivity, Hall - Wijsman - Ghosh [2] の Conditional independence, そして Skibinsky [3] の Adequacy の相互関係をはっきりさせることを目的としている。従って十分統計量の性質などには触れていない。

§ 2 では記号の説明及び諸定義, § 3 では [1], [2], [3] の関係を示し最後にある条件のもとで, Adequacy に関する因子分解定理を証明した。§ 4 では Adequacy の予測問題への応用を竹内啓 [4] に従って示し, Adequate 統計量の例をいくつか示した。

## § 2. 諸定義, 記号

$(\mathcal{X}, \mathcal{U})$  を標本空間,  $\mathcal{P} = \{P\}$  を  $\mathcal{U}$  上の確率測度の集合とする。  $\mathcal{B}$  を  $\mathcal{X}$  の部分集合のつくる  $\sigma$ -field とし,  $\mathcal{B}$  の

元がすべて  $\mathcal{U}$  の元であるならば,  $\mathcal{B}$  は  $\mathcal{U}$  の sub-field とい  
 い  $\mathcal{B} \subseteq \mathcal{U}$  とかく。  $x \in \mathcal{X}$  に対し  $\pi(x)$  を  $x$  を含むある命題と  
 する。ある  $\mathcal{U}$ - $\mathcal{P}$ -零集合  $N$  があって  $\pi(x)$  は  $x \in \mathcal{X} - N$  で真  
 であるとき,  $\pi(x) [\mathcal{U}, \mathcal{P}]$  とかく。

$\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2 \subseteq \mathcal{U}$  とする。そこでどんな  $B_1 \in \mathcal{B}_1$  に対しても  $B_2 \in \mathcal{B}_2$   
 が存在して  $(B_1 - B_2) \cup (B_2 - B_1)$  が  $\mathcal{U}$ - $\mathcal{P}$ -零集合であるな  
 らば  $\mathcal{B}_1 \subseteq \mathcal{B}_2 [\mathcal{U}, \mathcal{P}]$  とかく。またこの逆が成り立てば  $\mathcal{B}_1 = \mathcal{B}_2$   
 $[\mathcal{U}, \mathcal{P}]$  と定義する。

$\mathcal{B} \subseteq \mathcal{U}$  であって,  $P$  を  $\mathcal{U}$  上の確率測度,  $f(x)$  を  $\mathcal{U}$ - $P$ -可積分  
 とする。Radon-Nikodym theorem からどんな  $B \in \mathcal{B}$  に対しても  
 も,  $\int_B g(x) dP = \int_B f(x) dP$  を満足する  $g(x)$  ( $\mathcal{B}$ - $P$ -可積分)  
 が存在する。(この  $g(x)$  は  $\mathcal{B}$ - $P$ -零集合を除いて一意である。)  
 上で存在した  $g(x)$  を  $E_P[f(x)|\mathcal{B}]$  と書き,  $\mathcal{B}$  が与えられたとき  
 の  $P$  に関する  $f(x)$  の条件付期待値という。なお  $f(x) = \chi_A(x)$   
 ( $A \in \mathcal{U}$ ) のときは,  $E_P[\chi_A(x)|\mathcal{B}] (= P(A|\mathcal{B}))$  を  $A$  の条  
 件付確率という。

### § 3. Adequacy, Sufficiency, Transitivity & Conditional independence.

$\mathcal{B}, \mathcal{C} \subseteq \mathcal{U}$ ,  $\mathcal{B}_0 \subseteq \mathcal{B}$ ,  $\mathcal{P}$  を  $\mathcal{U}$  上の確率測度の集合とする。

定義 1. [3]. ① どんな  $B \in \mathcal{B}$  に対しても,  $\mathcal{B}_0$ -可測  $\varphi_B(x)$  が

存在して、どんな  $P \in \mathcal{P}$  に対しても、 $\varphi_B(x) = E_P[\chi_A(x) | \mathcal{B}_0]$

$[\mathcal{U}, P]$

② どんな  $C \in \mathcal{C}$ ,  $P \in \mathcal{P}$  に対しても  $E_P[\chi_C(x) | \mathcal{B}] = E_P[\chi_C(x) | \mathcal{B}_0]$

$[\mathcal{U}, P]$

上の①, ② が成り立つとき,  $\mathcal{B}_0$  は  $\mathcal{B}$  に対して  $\mathcal{C}$ ,  $\mathcal{P}$  に関して adequate であるといひ  $\mathcal{B}_0 \text{ adq} [\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}]$  とかく。

また  $\mathcal{U}_0 = \{\phi, \star\}$  とすれば,  $\mathcal{B}_0 \text{ adq} [\mathcal{B}; \mathcal{U}_0, \mathcal{P}]$  は  $\mathcal{B}_0$  が  $\mathcal{P}$  に対して  $\mathcal{B}$  の十分 sub-field であることの定義と一致する。  
(これを  $\mathcal{B}_0 \text{ suf} [\mathcal{B}; \mathcal{P}]$  とかくことにする。)

定義 2. [1]  $\mathcal{B}_m^0 \subseteq \mathcal{B}_m$ ,  $\mathcal{B}_m \subseteq \mathcal{B}_{m+1}$ ,  $\mathcal{B}_m \subseteq \mathcal{U}$ ,  $m = 1, 2, 3, \dots$  とする。①  $\mathcal{B}_m^0 \text{ suf} [\mathcal{B}_m; \mathcal{P}]$ ,  $m = 1, 2, \dots$ , ② どんな  $C \in \mathcal{B}_{m+1}^0$   $P \in \mathcal{P}$  に対しても,  $E_P[\chi_C(x) | \mathcal{B}_m] = E_P[\chi_C(x) | \mathcal{B}_m^0]$ ,  $[\mathcal{U}, P]$ ,  $m = 1, 2, \dots$

上の①, ② が成り立つとき,  $\{\mathcal{B}_m^0\}$  は  $\{\mathcal{B}_m\}$  の十分, transitive な列といふ。(注意. ②の条件を transitive といふ。)

なお定義 2 を定義 1 を使って云えば,  $\mathcal{B}_m^0 \text{ adq} [\mathcal{B}_m; \mathcal{B}_{m+1}^0, \mathcal{P}]$ ,  $m = 1, 2, \dots$  である。

定義 3. [2]  $\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2, \mathcal{B}_3 \subseteq \mathcal{U}$  とする。どんな  $B_1 \in \mathcal{B}_1$ ,  $B_2 \in \mathcal{B}_2$ ,  $P \in \mathcal{P}$  に対しても,  $E_P[\chi_{B_1}(x) \cdot \chi_{B_2}(x) | \mathcal{B}_3] = E_P[\chi_{B_1}(x) | \mathcal{B}_3] \cdot E_P[\chi_{B_2}(x) | \mathcal{B}_3]$ ,  $[\mathcal{U}, P]$  が成り立つならば,  $\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2$  は  $\mathcal{B}_3$  に関して条件付独立であるといふ。

定理 1. [2] 定義 1 の条件②の必要十分条件は  $\mathcal{B}$ ,  $\mathcal{C}$  が  $\mathcal{B}_0$

に關して条件付独立であることである。

(証明), (必要性).  $B \in \mathcal{B}$ ,  $C \in \mathcal{C}$ ,  $P \in \mathcal{P}$  に対して

$$\begin{aligned} \int_{B_0} E_P[\chi_B \cdot \chi_C | B_0] dP &= \int_{B_0} \chi_B \cdot \chi_C dP = \int_{B_0 \cap B} \chi_C dP = \int_{B_0 \cap B} E_P[\chi_C | B] dP \\ &= \int_{B_0} \chi_B E_P[\chi_C | B_0] dP = \int_{B_0} E_P[\chi_B | B_0] \cdot E_P[\chi_C | B_0] dP, \forall B_0 \in \mathcal{B}_0 \end{aligned}$$

(十分性).  $B \in \mathcal{B}$ ,  $C \in \mathcal{C}$ ,  $P \in \mathcal{P}$  に対して

$$\begin{aligned} \int_B E_P[\chi_C | B] dP &= \int \chi_B \cdot \chi_C dP = \int E_P[\chi_B \cdot \chi_C | B_0] dP \\ &= \int E_P[\chi_B | B_0] \cdot E_P[\chi_C | B_0] dP = \int_B E_P[\chi_C | B_0] dP \end{aligned}$$

次に  $P \in \mathcal{P}$ ,  $C \in \mathcal{C}$ , ( $P(C) > 0$ ), なる  $(P, C)$  に対して  $P^C(A) = \frac{P(A \cap C)}{P(C)}$  ( $A \in \mathcal{A}$ ) で  $P^C$  を定義すれば  $P^C$  は  $\mathcal{A}$  上の確率測度になる。そこで  $\mathcal{P}(\mathcal{C}) = \{P^C; P \in \mathcal{P}, C \in \mathcal{C}, P(C) > 0\}$  とおくならば次の定理が成り立つ。

定理 2. [3] 次の i) ~ iv) は同値である。

i)  $\mathcal{B}_{\text{inf}}[\mathcal{B}; \mathcal{P}(\mathcal{C})]$

ii) どんな  $B \in \mathcal{B}$  に対しても,  $\mathcal{B}_0$ -可測  $\varphi_B(x)$  が存在して,

$$E_P[\chi_{B_0} \cdot \varphi_B | \mathcal{C}] = E_P[\chi_{B_0 \cap B} | \mathcal{C}], [\mathcal{C}, P], \forall B_0 \in \mathcal{B}, P \in \mathcal{P}$$

iii) どんな  $B \in \mathcal{B}$  に対しても,  $\mathcal{B}_0$ -可測  $\varphi_B(x)$  が存在して,

$$\varphi_B(x) = E_P[\chi_B | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}], [\mathcal{A}, P], \forall P \in \mathcal{P}$$

iv)  $\mathcal{B}_{\text{adq}}[\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}]$

(証明), i) ⇔ ii) よりどんな  $B \in \mathcal{B}$  に対しても,

$\mathcal{B}_0$ -可測  $\varphi_B(x)$  が存在して,

$$P^G(B_0 \cap B) = \int_{B_0} \varphi_B dP^G \quad \forall B_0 \in \mathcal{B}_0, P \in \mathcal{P}, C \in \mathcal{C} \text{ である.}$$

$$\text{従って, } \int_C E_P[\chi_{B_0 \cap B} | \mathcal{C}] dP = \int_C \chi_{B_0 \cap B} dP = \int_C E_P[\chi_{B_0} \cdot \varphi_B | \mathcal{C}] dP$$

ii)  $\Rightarrow$  iii) ii) より  $B \in \mathcal{B}, B_0 \in \mathcal{B}_0, C \in \mathcal{C}, P \in \mathcal{P}$  に対して

$$\int_C E_P[\chi_{B_0 \cap B} | \mathcal{C}] dP = \int_C E_P[\varphi_B \cdot \chi_{B_0} | \mathcal{C}] dP \quad \text{である} \quad \text{--- ①}$$

$$\text{① の左辺} = \int_{B_0 \cap C} \chi_B dP = \int_{B_0 \cap C} E_P[\chi_B | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}] dP$$

$$\text{① の右辺} = \int_C \varphi_B \chi_{B_0} dP = \int_{B_0 \cap C} \varphi_B dP$$

$$\text{従って } \varphi_B(x) = E_P[\chi_B | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}], [\mathcal{A}, P]$$

iii)  $\Rightarrow$  iv) iii) より どんな  $B \in \mathcal{B}$  に対しても  $\mathcal{B}_0$ -可測  $\varphi_B(x)$  が存在して, どんな  $P \in \mathcal{P}$  に対しても

$$\varphi_B(x) = E_P[\chi_B | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}] = E_P[\chi_B | \mathcal{B}_0], [\mathcal{A}, P] \quad \text{であるから}$$

$\mathcal{B}_0 \text{ adq}[\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}]$  の定義の ① が云えた。

次に  $B_0 \in \mathcal{B}_0, B \in \mathcal{B}, C \in \mathcal{C}, P \in \mathcal{P}$  に対して

$$P(B_0 \cap B \cap C) = \int_{B_0 \cap C} \varphi_B dP = \int_{B_0 \cap C} E_P[\chi_B | \mathcal{B}_0] dP = \int_{B_0 \cap B} E_P[\chi_C | \mathcal{B}_0] dP$$

$$\text{従って, } B_0 = X \text{ とおくと } \int_B E_P[\chi_C | \mathcal{B}_0] dP = \int_B E_P[\chi_C | \mathcal{B}] dP$$

故に  $\mathcal{B}_{\text{adq}}[\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}]$  の定義の②が云々した。

iv)  $\Rightarrow$  i)  $B_0 \in \mathcal{B}_0, B \in \mathcal{B}, C \in \mathcal{C}, P \in \mathcal{P}$  に対して

$$\begin{aligned} P(B_0 \cap B \cap C) &= \int_{B_0 \cap B} E_P[\chi_C | \mathcal{B}] dP = \int_{B_0 \cap B} E_P[\chi_C | \mathcal{B}_0] dP \\ &= \int_{B_0 \cap C} E_P[\chi_B | \mathcal{B}_0] dP = \int_{B_0 \cap C} \varphi_B dP, \quad \left( \text{iii) の } \mathcal{B}_{\text{adq}}[\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}] \text{ の} \right. \\ &\quad \left. \text{定義のから} \right) \end{aligned}$$

従って  $P(C) > 0$  に対して

$$\frac{P(B_0 \cap B \cap C)}{P(C)} = \int_{B_0} \varphi_B \cdot \frac{\chi_C}{P(C)} dP \quad \therefore P^C(B_0 \cap B) = \int_{B_0} \varphi_B dP^C$$

系 2.1  $\mathcal{B} \perp \mathcal{C}$  とするならば  $\mathcal{B}_{\text{adq}}[\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}] \subset \mathcal{B}_{\text{suf}}[\mathcal{B}; \mathcal{P}]$  とは必要十分である。

(証明)  $\mathcal{B}$  上では  $\mathcal{P}(\mathcal{C}) = \mathcal{P}$  である。従って定理の i)  $\Leftrightarrow$  iv) より結論を得る。

定義 4. [3].  $P \in \mathcal{P}$  に対して  $\mathcal{X} \times \mathcal{B}$  上の関数  $P_B^C$  が次の ①, ② を満足するならば  $P_B^C$  は  $\mathcal{C}, \mathcal{P}$  に関する  $\mathcal{B}$  の regular な条件付確率という

- $$\begin{cases} \text{① } P_B^C(\cdot, B) \quad (\forall B \in \mathcal{B}) \text{ は } E_P[\chi_B | \mathcal{C}] \text{ の version} \\ \text{② } P_B^C(x, \cdot) \quad (\forall x \in \mathcal{X}) \text{ は } \mathcal{B} \text{ 上の確率測度} \end{cases}$$

今どんな  $P \in \mathcal{P}$  に対しても, regular な条件付確率  $P_B^C$  が存在すると仮定して, その全体を  $\mathcal{P}_B^C = \{P_B^C(x, \cdot); P \in \mathcal{P}, x \in \mathcal{X}\}$

とおく。そうすれば次の定理が成り立つ。

定理 3. [3] i) どのような  $P \in \mathcal{P}$  に対しても regular な条件付確率が存在するとする。

$$\mathcal{B}_0 \text{ suf} [\mathcal{B}; \mathcal{P}_B^e] \implies \mathcal{B}_0 \text{ adq} [\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}]$$

ii) また  $\mathcal{B}_0, \mathcal{B}$  が可分ならば定義 4 の ①, ② を満足する regular な条件付確率が存在して, i) の逆が成り立つ。

(証明) i)  $f(x)$  も  $\mathcal{B}$ - $P$ -可積分とある。regular な条件付確率  $P_B^e$  が存在するならば  $E_P[f|\mathcal{C}] = \int f dP_B^e [\mathcal{C}, P]$  である。

いま  $\mathcal{B}_0 \text{ suf} [\mathcal{B}; \mathcal{P}_B^e]$  かつ, どのような  $B \in \mathcal{B} \setminus \emptyset$  に対しても  $\mathcal{B}_0$ -可測

$\varphi_B(x)$  が存在して,  $P_B^e(\cdot, B_0 \cap B) = \int_{B_0} \varphi_B(x) dP_B^e, (\forall B_0 \in \mathcal{B}_0, P \in \mathcal{P})$  ①

$$\text{① の左辺} = E_P[\chi_{B_0 \cap B} | \mathcal{C}] [\mathcal{C}, P]$$

$$\text{① の右辺} = E_P[\chi_{B_0} \varphi_B | \mathcal{C}] [\mathcal{C}, P]$$

であるから定理 2 の ii) が云えた。

ii) i) の逆を仮定することは定理 2 の ii) を仮定することである。  $B_0 \in \mathcal{B}, B \in \mathcal{B}, P \in \mathcal{P}$  に対して,  $\mathcal{C}$ - $P$ -零集合  $N_{B_0, B}(P)$  が存在して, どのような  $x \in X - N_{B_0, B}(P)$  に対しても

$$P_B^e(x, B_0 \cap B) = \int_{B_0} \varphi_B dP_B^e(x, \cdot) \quad \text{である。}$$

$\mathcal{B}_0, \mathcal{B}$  が可分であることより  $\hat{\mathcal{B}}_0 = \{B_{0i} : i=1, 2, \dots\}$   
 $\hat{\mathcal{B}} = \{B_j : j=1, 2, \dots\}$  を  $\mathcal{B}_0, \mathcal{B}$  を生成する  $\mathcal{B}_0, \mathcal{B}$  の可付随



部分集合族とする。そこで  $N(p) = \bigcup_{i,j} N_{B_0 \cup B_j}(p) \ (\forall p \in \mathcal{P})$   
 とおく。  $N(p)$  は  $\mathcal{C}$ - $\mathcal{P}$ -零集合であつて、  $x \in X - N(p)$  に対し  

$$P_B^{\mathcal{C}}(x, B_0 \cap B) = \int_{B_0} \varphi_B dP_B^{\mathcal{C}}(x, \cdot) \ (\forall B_0 \in \hat{\mathcal{B}}_0, B \in \hat{\mathcal{B}}) \quad \text{--- (2) である。}$$

従つて (2) はどんな  $B_0 \in \hat{\mathcal{B}}_0, B \in \hat{\mathcal{B}}$  に対しても成り立つ。この  
 ことより  $\hat{\mathcal{B}}_0$  が  $\{P_B^{\mathcal{C}}(x, \cdot) : p \in \mathcal{P}, x \in X - N(p)\}$  に対しても  
 十分であることを意味している。

今  $Q = \{Q_{p,x} : p \in \mathcal{P}, x \in X\}$

$$\begin{aligned} \text{但し } Q_{p,x} &= P_B^{\mathcal{C}}(x, \cdot) && : x \in X - N(p) \\ &= P_B^{\mathcal{C}}(\zeta_p, \cdot) && : x \in N(p) \quad (\zeta_p \text{ は } X - N(p) \text{ の任意の点}) \end{aligned}$$

とすれば  $Q_{p,x}$  は定義4の①, ②を満足し  $\mathcal{B}_0 \text{ suf } [\mathcal{B}; Q]$  である。

定義5.13  $\mathcal{B}^* \leq \mathcal{B}, \mathcal{B}, \mathcal{C} \leq \mathcal{A}$  とする。

①  $\mathcal{B}^* \text{ adq } [\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}]$

②  $\mathcal{B}_0 \text{ adq } [\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}]$  とすれば  $\mathcal{B}^* \leq \mathcal{B}_0 [\mathcal{A}, \mathcal{P}]$

上の①, ②が成り立つとき  $\mathcal{B}^*$  を  $\mathcal{B}$  に対し  $\mathcal{C}, \mathcal{P}$  に関して  
 最小な adequate であるといふ。  $\mathcal{B}^* \text{ min adq } [\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}]$  とかく。

今  $\mathcal{P}$  が dominated であるとする。  $\mathcal{P}(\mathcal{C})$  も dominated であり  
 定理2の i)  $\Leftrightarrow$  iv) と [3] の定理6.2 から次の系を得る。

系2.2 どんな  $\mathcal{B} \leq \mathcal{A}$  に対しても、  $\mathcal{B}_0 \text{ min adq } [\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}]$  である

ある  $\mathcal{B}_0 \subseteq \mathcal{B}$  が存在する。

次に条件付独立性に関する定理，補題を [2] に従って述べてみる。

定理 4.  $\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2$  が  $\mathcal{B}_3$  に関して条件付独立であるための必要十分条件は，どんな  $B_2 \in \mathcal{B}_2$  に対しても

$$E_p[\chi_{B_2} | \mathcal{B}_1, \forall \mathcal{B}_3] = E_p[\chi_{B_2} | \mathcal{B}_3] \quad [\mathcal{U}, P], \forall p \in P \quad \text{である。}$$

(証明) (必要性)  $B_1 \in \mathcal{B}_1, B_2 \in \mathcal{B}_2, p \in P$  に対して

$$E_p[\chi_{B_1} \chi_{B_2} | \mathcal{B}_3] = E_p[\chi_{B_1} E_p[\chi_{B_2} | \mathcal{B}_1, \forall \mathcal{B}_3] | \mathcal{B}_3] \quad [\mathcal{U}, P] \quad \text{の ① が成り立ち、}$$

$$\text{また } E_p[\chi_{B_1} | \mathcal{B}_3] \cdot E_p[\chi_{B_2} | \mathcal{B}_3] = E_p[\chi_{B_1} E_p[\chi_{B_2} | \mathcal{B}_3] | \mathcal{B}_3] \quad [\mathcal{U}, P] \quad \text{の ②}$$

仮定より ①, ② の左辺が等しい。

$$\therefore \int_{B_3} \chi_{B_1} E_p[\chi_{B_2} | \mathcal{B}_1, \forall \mathcal{B}_3] dP = \int_{B_3} \chi_{B_1} E_p[\chi_{B_2} | \mathcal{B}_3] dP \quad \forall B_3 \in \mathcal{B}_3$$

$$\therefore \int_{B_3 \cap B_1} E_p[\chi_{B_2} | \mathcal{B}_1, \forall \mathcal{B}_3] dP = \int_{B_3 \cap B_1} E_p[\chi_{B_2} | \mathcal{B}_3] dP$$

(十分性) 上の証明を逆にたどればよい。

系 4.1  $\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2$  が  $\mathcal{B}_3$  に関して条件付独立であるための必要十分条件は  $\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_3, \mathcal{B}_2$  が  $\mathcal{B}_3$  に関して条件付独立である。 ─

系 4.2  $\mathcal{B}_1 \perp \mathcal{B}_2$  であるための必要十分条件は，どんな  $B_2$ -可測  $f(x)$  に対しても， $E_p[f | \mathcal{B}_1] = E_p[f] \quad [\mathcal{U}, P] \quad (\forall p \in P)$  である。 ─

補題 1.  $\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2$  は  $\mathcal{B}_3$  に関して条件付独立で， $\mathcal{B}_0 \subseteq \mathcal{B}_1$  とするならば  $\mathcal{B}_0, \mathcal{B}_2$  は  $\mathcal{B}_3$  に関して条件付独立である。 ─

系 4.3  $B_1 \perp B_2$ ,  $B_0 \subseteq B_1$  ならば  $B_0 \perp B_2$  である。  $\perp$

補題 2.  $B_1 \perp B_2$ ,  $B_3 \subseteq B_1$  ならば  $B_1, B_2$  は  $B_3$  に関して  
条件付独立である。  $\perp$

定理 5. [2].  $\mathcal{C}_1, \mathcal{C}_2, \dots$  を互に独立な  $\mathcal{U}$  の sub-field とする。  
 $B_m = \mathcal{C}_1 \vee \dots \vee \mathcal{C}_m$  とし、 $\{B_m^0\}$  を  $B_m^0 \subseteq B_m$ ,  $B_{m+1}^0 \subseteq B_m^0 \vee \mathcal{C}_{m+1}$   
 $m=1, 2, \dots$  なる列とする。すると  $\{B_m^0\}$  は  $\{B_m\}$  に対して  
transitive である。

(証明)  $\{B_m\}$  の作り方より  $B_m \perp \mathcal{C}_{m+1}$  である。

補題 2 より  $B_m, \mathcal{C}_{m+1}$  は  $B_m^0$  に関して条件付独立である。

また系 4.1 より  $B_m, \mathcal{C}_{m+1} \vee B_m^0$  は  $B_m^0$  に関して条件付独立である。

また補題 1 より  $B_{m+1}^0, B_m$  は  $B_m^0$  に関して条件付独立である。

従って定理 1 より結論を得る。  $\perp$

補題 3.  $B_1, B_2 \subseteq \mathcal{U}$ ,  $B_1^0 \subseteq B_1$ ,  $B_2^0 \subseteq B_2$  とし、 $B_1 \perp B_2$  と  
する。よって  $B_1^0 \text{ suf } [B_1; \mathcal{P}]$ ,  $B_2^0 \text{ suf } [B_2; \mathcal{P}]$  であるならば  
 $B_1^0 \vee B_2^0 \text{ suf } [B_1 \vee B_2; \mathcal{P}]$  が成り立つ。  $\perp$

定理 6. [1].  $\mathcal{C}_1, \mathcal{C}_2, \dots$  を互に独立な  $\mathcal{U}$  の sub-field とする。  
 $B_m = \mathcal{C}_1 \vee \dots \vee \mathcal{C}_m$  とし、 $\mathcal{P} \in B_m$  で dominated であるとする。  
( $m=1, 2, \dots$ )。そうすれば  $\{B_m\}$  に対して necessary, suffi-  
cient, transitive なる列  $\{B_m^0\}$  が存在する。

(証明) まず  $\mathcal{P}$  が dominated であることにより定理 6-2 [1]  
から、 $B_m$  の necessary, sufficient, sub-field  $B_m^0$  が存在する。( $m=1, 2, \dots$ )

これが transitive であることと云えはよい。

いま  $B_m^0 \supset [B_m; P] \quad m=1, 2, \dots$  である。

また  $\mathcal{L}_{m+1} \supset [\mathcal{L}_{m+1}; P] \quad m=1, 2, \dots$  は明らかである。

$B_m \perp \mathcal{L}_{m+1}$  であるから補題3より

$B_m^0 \vee \mathcal{L}_{m+1} \supset [B_m \vee \mathcal{L}_{m+1}; P]$  が成り立つ。

一方  $B_{m+1}^0 \supset [B_{m+1}; P]$  であるから

$B_{m+1}^0 \leq B_m^0 \vee \mathcal{L}_{m+1} [\mathcal{U}, P]$  となる。

従って定理5の条件を満足することにより  $\{B_m^0\}$  は  $\{B_m\}$  の transitive な列である。(注意: 定理5の条件  $B_{m+1}^0 \leq B_m^0 \vee \mathcal{L}_{m+1} [\mathcal{U}, P]$  であることも定理5は成り立つ。)

定理7  $\mathcal{Y}$  と点  $y$  の集合,  $\mathcal{Z}$  と点  $z$  の集合,  $\mathcal{B}', \mathcal{C}'$  は  $\mathcal{Y}$ ,  $\mathcal{Z}$  の部分集合のつくる  $\sigma$ -field とする。また  $\mathcal{X} = \mathcal{Y} \times \mathcal{Z}$  とし,  $\mathcal{B} = \mathcal{B}' \times \mathcal{Z}$ ,  $\mathcal{C} = \mathcal{Y} \times \mathcal{C}'$ ,  $\mathcal{B}_0 \leq \mathcal{B}'$  に対し  $\mathcal{Z}$  は  $\mathcal{B}_0 = \mathcal{B}'_0 \times \mathcal{Z}$  とする。又  $\mathcal{U} = \mathcal{B} \vee \mathcal{C} (= \mathcal{B}' \times \mathcal{C}')$  とし  $\mathcal{P} \in \mathcal{U}$  上の確率測度の集合で, 直積, 確率測度  $\lambda = \lambda_1 \times \lambda_2$  に関して  $\mathcal{P} \ll \lambda$  であると仮定する。

そうすれば  $\mathcal{B}_{\text{adg}}[\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}]$  と, どんな  $P \in \mathcal{P}$  に対しても,  $\frac{dP}{d\lambda} = g(x) h_P(x)$  (但し  $g(x)$  は非負,  $\mathcal{B}$ - $\lambda$ -可積分,  $h_P(x)$  も非負で  $\mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}$ -可測) と分解されることと必要十分である。

(証明) (必要性)  $\mathcal{P}$  は dominated であるから,  $\mathcal{P} \equiv \mathcal{P}_0$  なる  $\mathcal{P}$  の可付番部分集合  $\mathcal{P}_0 = \{P_1, P_2, \dots\}$  が存在する。

$c_1, c_2, \dots$   $\sum c_i = 1$  なる正の定数として次の様に  $\mathcal{B}'$  に確率測度  $\lambda_{01}$  を定義する。  $\mathcal{P} \ll \lambda$  であるから、  $\frac{dP}{d\lambda} = k_P(x)$  ( $\forall P \in \mathcal{P}$ ) とおくことにして、

$$d\lambda_{01}(y) = \sum_i c_i \int_{\mathcal{Z}} k_{P_i}(y, z) d\lambda_2(z) d\lambda_1(y) \quad \left( \begin{array}{l} P_i \in \mathcal{P}_0 \quad i=1, 2, \dots \\ x = (y, z) \end{array} \right)$$

そして  $\mathcal{U}$  上の確率測度  $\lambda_0$  を  $\lambda_{01} \times \lambda_2$  で定義する。このようにして定義した  $\lambda_0$  に関して  $\lambda_0 \ll \lambda$  である。従って、

$\frac{d\lambda_0}{d\lambda} = g(x)$  ( $\geq 0$ ) が Radon-Nikodym 定理から存在する。

一方  $\frac{d\lambda_0}{d\lambda} = \frac{d\lambda_{01}}{d\lambda_1} \times \frac{d\lambda_2}{d\lambda_2}$  から  $g(x) = \frac{d\lambda_{01}(y)}{d\lambda_1(y)}$  と取り直には無関係に決る。従って  $g(x)$  は  $\mathcal{B}-\lambda$ -可積分である。

次に上で定義した  $\lambda_0$  について  $\mathcal{P} \ll \lambda_0$  である。このことからどんな  $P \in \mathcal{P}$  に対しても  $\frac{dP}{d\lambda_0} = h_P(x)$  ( $\geq 0$ ) が存在する。もしこの  $h_P$  が  $\mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}$ -可測であるならば、  $\frac{dP}{d\lambda} = \frac{dP}{d\lambda_0} \cdot \frac{d\lambda_0}{d\lambda}$  から結論を得る。

$X$  に関する  $B \in \mathcal{B}$ ,  $C \in \mathcal{C}$ ,  $P \in \mathcal{P}$  に対しても

$$\int_{B \cap C} h_P(x) d\lambda_0 = P(B \cap C) = \int_C \chi_B(x) dP = \int_C E_P[\chi_B(x) | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}] dP \quad (1)$$

しかるに仮定 ( $\mathcal{B}_0 \text{ adq } [\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}]$ ) から定理 2 の iii) を使えば  $\mathcal{B}_0$ -可測  $Y_B(x)$  が存在して  $Y_B(x) = E_P[\chi_B(x) | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}]$   $[\mathcal{U}, P]$  である。

また  $Y_B(x) = E_{\lambda_0}[\chi_B(x) | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}]$   $[\mathcal{U}, P]$  である。 — (2)

このことからどんな  $C \in \mathcal{C}$  に対しても

$$\begin{aligned}
\int_C E_p[\chi_B | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}] dP &= \int_C \psi_B dP = \int_C \psi_B \cdot h_P d\lambda_0 \\
&= \int_C E_{\lambda_0}[\psi_B \cdot h_P | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}] d\lambda_0 \\
&= \int_C \psi_B \cdot E_{\lambda_0}[h_P | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}] d\lambda_0 \\
&= \int_C E_{\lambda_0}[\chi_B | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}] \cdot E_{\lambda_0}[h_P | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}] d\lambda_0 \quad (\text{②より}) \\
&= \int_{C \cap B} E_{\lambda_0}[h_P | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}] d\lambda_0 \quad \text{--- ③}
\end{aligned}$$

①と③より  $h_P(x) = E_{\lambda_0}[h_P(x) | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}]$   $[\mathcal{U}, P]$  故に  $h_P(x)$  は  $\mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}$ -可測である。

(十分性) どんな  $B \in \mathcal{B}$  に対しても,  $\mathcal{B}_0$ -可測  $\psi_B(x)$  が存在して, どんな  $P \in \mathcal{P}$  に対しても  $\psi_B(x) = E_P[\chi_B(x) | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}]$   $[\mathcal{U}, P]$  なることを示せば定理2のiii)より結論を得る。

ように可測度  $\lambda^*$  を次の様に定義する。  $d\lambda^* = g(x) d\lambda$   
 $g(x)$  は  $\mathcal{B}$ - $\lambda$ -可積分であることから  $\lambda^*$  も有限, 直積測度である。  
 (  $\lambda^* = \lambda_1^* \times \lambda_2^*$  とおく )  $\lambda$  はどんな  $B \in \mathcal{B}$ ,  $B_0 \in \mathcal{B}_0$ ,  $C \in \mathcal{C}$ ,  $k$  に対しても

$$\begin{aligned}
\int_{B_0 \cap C} E_P[\chi_B | \mathcal{B}_0 \vee \mathcal{C}] dP &= \int_{B_0 \cap C} \chi_B g(x) h_P(x) d\lambda \\
&= \int_{B_0 \cap C} \chi_B \cdot h_P \cdot d\lambda^* = \int_{C'} \int_{B_0'} \chi_B(y, z) h_P(y, z) d\lambda_1^*(y) d\lambda_2^*(z) \quad \left( \begin{array}{l} B_0 = B_0' \times Z \\ C = Y \times C' \end{array} \right)
\end{aligned}$$

$$= \int_{C'} \int_{B_0'} E_{\lambda_1^*}[\chi_B(y, z) | B_0'] h_p(y, z) d\lambda_1^*(y) d\lambda_2^*(z)$$

$$= \int_{B_0 \cap C} E_{\lambda_1^*}[\chi_B | B_0'] h_p d\lambda^* = \int_{B_0 \cap C} E_{\lambda_1^*}[\chi_B | B_0'] dp$$

ここで  $E_{\lambda_1^*}[\chi_B | B_0']$  は  $B_0$ -可測であるから  $\gamma \in \mathcal{Y}_B(x)$  とおけば  $\mathcal{Y}_B(x) = E_p[\chi_B | B_0 \vee \mathcal{L}]$  [M. P]

なお  $\mathcal{P}$  が直積、確率測度によって  $\gamma$  dominated ならば、この定理が成り立たない例をあげる。

$\mathcal{Y} = [0, 4]$ ,  $\mathcal{Z} = [0, 4]$  とし、 $B'$ ,  $\mathcal{C}'$  をそれぞれ  $\mathcal{Y}$ ,  $\mathcal{Z}$  の Borel 集合の全体とする。  $\mathcal{U} = B' \times \mathcal{C}'$  で  $\mathcal{P} = \{P_i : i=1, 2, 3, 4\}$  を次の様に定義する。  $\ell'$  は 1次元 Lebesgue 測度、  $L$  は  $\mathcal{Y} = \mathcal{Z}$  なる直線として  $\lambda(A) = \ell'(A \cap L)$  ( $A \in \mathcal{U}$ ) で  $\lambda$  を定義する。そして  $\frac{dP_i}{d\lambda} = \frac{1}{i \cdot \sqrt{2}} \chi_{[0, i]}(\gamma)$  として  $P_i$  を決める。(i=1, ..., 4)

一方  $t(\gamma) = [\gamma] + 1$  とおけば  $\frac{dP_i}{d\lambda} = \frac{1}{i \cdot \sqrt{2}} \chi_{[0, i]}(t(\gamma))$  となり  $t$  によって induce された  $\sigma$ -field は  $B_0$  の sufficient sub-field であるが、定義 1 の ② を満足しない。しかし  $P_i$  ( $i=1, 2, 3, 4$ ) の定義からわかるように Radon-Nikodym 密度は分解されている。

### §3. Adequacy の予想への応用

予測とは  $X$  上の関数  $Y = f(X)$  の値を知り、 $Z$ , 別の関数  $Z = g(X)$  の値について何らかの判断を下すことである。そこで予測量  $T$  は  $Y = f(X)$  の値域上で定義された関数である。

定義6.  $Y, Z$  を統計量とする。  $T(Y)$  ( $Y$  の値域  $\mathcal{Y}$  上の関数) を統計量とする。  $T, Y, Z$  によって induce された  $\sigma$ -field を  $\mathcal{B}_0, \mathcal{B}, \mathcal{C}$  とすれば、もし  $\mathcal{B}_0 \text{ adq } [\mathcal{B}; \mathcal{C}, \mathcal{P}]$  が成り立つとき  $T$  は  $Y$  に対する  $Z, \mathcal{P}$  に関する adequate 統計量という。

(これを  $T \text{ adq } [Y; Z, \mathcal{P}]$  とかく)

なおこの  $T$  も  $Z$  の予測に関し十分であるともいえる。[4]

簡単のため  $Z$  の値域が  $\mathbb{R}^1$  である場合を考える。どんな  $P \in \mathcal{P}$  に対しても、  $r(Y)$  が  $E_P[Z - r(Y)] = 0$  を満足するとき、  $r(Y)$  を不偏予測量といい、  $r'(Y)$  がどんな  $P \in \mathcal{P}$  に対しても  $E_P[(Z - r'(Y))^2]$  を最小にするならばこの  $r'(Y)$  を最小平均二乗誤差予測量という。

定理8. [4] ( Rao-Blackwell の定理の拡張 )

$T \text{ adq } [Y; Z, \mathcal{P}]$  であるとする。  $r(Y) \in E_P[r^2(Y)] < \infty$  ( $\forall P \in \mathcal{P}$ ) なる予測量とする。 そこで  $r^*(t) = E[r(Y) | T]$  (これは  $P$  に無関係に決まる) とすれば、どんな  $P \in \mathcal{P}$  に対しても

$E_P[(Z - r^*(T))^2] \leq E_P[(Z - r(Y))^2]$  が成り立つ。(但し  $E_P[Z^2] < \infty$   $\forall P \in \mathcal{P}$  と仮定する)。特に  $r(Y)$  が不偏予測量であるならば



$\gamma^*(t)$  も不偏予測量である。

(証明) 省略。

定理9.  $E_p[Z|T]$  が  $p$  に無関係であるとする。またどんな  $p \in \mathcal{P}$  に対しても  $E_p[Z|Y] = E_p[Z|T]$  であるとする。

(但し  $E_p[Y^2] < \infty \quad \forall p \in \mathcal{P}$  とする)

そこで  $E[Z|T]$  は  $Z$  の不偏最小平均二乗誤差予測量である。

(証明) 省略

(注意: この定理は古典的回帰関数の方法にすぎない。)

最後に adequate 統計量の例をあげておく。

例1 [4].  $Y_1, Y_2, \dots, Y_m$  を独立, 正規分布  $N(\mu, \sigma^2)$  に従うとする。  $Z$  もまた正規分布  $N(\mu, \sigma^2)$  で  $Y_i$  と  $Z$  は独立でなく,  $\text{Cov}(Z, Y_i) = b_i$  (既知) であるとする。  $\mu, \sigma^2$  は未知で  $\mathcal{P} = \{P_\theta, \theta = (\mu, \sigma^2), -\infty < \mu < \infty, 0 < \sigma^2 < \infty\}$

この場合  $T(y_1, \dots, y_m) = (\sum b_i y_i, \sum y_i, \sum y_i^2)$  が adequate 統計量である。

例2.  $Y_1, \dots, Y_m, Y_{m+1}, \dots, Y_{m+n}$  は互に独立, 二項分布  $(0 < p < 1)$  に従うものとする。  $Y = (Y_1, \dots, Y_m) \in L$ ,  $Z = \sum_{i=1}^{m+n} Y_i$  とする。この  $Y$  に対し  $T(y) = \sum_{i=1}^m y_i$  が adequate 統計量である。

例3.  $Y_1, \dots, Y_m$  は互に独立で,  $(0, \theta)$  上の一様分布に従うものとする。 $Z \in (0, y_m)$  上の一様分布に従うものとする。は  $Z$  の予測に対し  $T(y_1, \dots, y_m) = (\max\{y_1, \dots, y_{m-1}\}, y_m)$  が adequate 統計量である。

例4.  $Y_1$  は正規分布  $N(\mu, 1^2)$  ( $-\infty < \mu < \infty$  は未知)

$Y_2$  は正規分布  $N(y_1, 1^2)$

-----  
 $Y_m$  は正規分布  $N(y_{m-1}, 1^2)$

$Z$  は正規分布  $N(y_m, 1^2)$  に従うものとする。

この  $Z$  の予測に対し  $T(y_1, \dots, y_m) = (y_1, y_m)$  が adequate 統計量である。

例5.  $Y_1, Y_2, \dots, Y_m, Z = Y_{m+1}$  は二項変数とする。

$\Pr\{Y_i = 1\} = r, \quad \Pr\{Y_{i+1} = 1\} = p : Y_i = 1$   
 $= 1-p : \text{その他}$

$\Pr\{Y_{i+1} = 0\} = q : Y_i = 0$   
 $= 1-q : \text{その他}$

$i = 1, 2, \dots, m$  とする。

$\theta = (r, p, q)$ ,  $0 < r, p, q < 1$  は未知であるとする。

一方  $y_1, \dots, y_m$  は  $1, 1$  と続いた回数を  $s$ ,  $0, 0$  と続いた回数を  $t$  とすれば, この  $Z$  の予測に対し

$T(y_1, \dots, y_m) = (y_1, t, s, n, y_m)$  が adequate 統計量である。

あり, (但し  $n = \sum_{i=1}^m y_i$ )

## References

- [1] Bahadur, R. R. (1954). Sufficiency and Statistical decision functions. Ann Math Stat. 25  
423-462
- [2] Hall, W. J., Wijsman, R. A. and Ghosh, J. K. (1965)  
The relationship between sufficiency and invariance  
with applications in sequential analysis. Ann. Math Stat  
36. 575-614
- [3] Skibinsky, M. (1967). Adequate subfield and sufficiency  
Ann. Math Stat 38. 155-161
- [4] 竹内 啓 (1966). 統計的予測の形式と方法について.  
経済学論集第32巻 第3号, 23-31